

布のハンドリング技術

1. 特許

特公平6-53198号(出願1991.3)

「布把持用ハンド」

関連特許 特公平6-83980号(出願1989.9)

「ロボット用ハンド」

2. 目的と効果

日常生活で人は布製品を何気なくあつかっていますが、用いている技術には高度なものがあります。その人間が行っている手法をとりいれたロボットハンドの研究を進め、扱える布地の種類や作業の種類が広がったハンドを実現しました。

適用分野

縫製用布ハンドリング機械

積層布(シーツ等)の分離、移送機

布の整理機械



ハンドの全体像

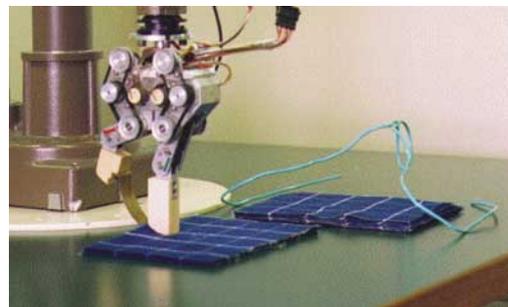
(積層布の切断端縁で布を一枚認識した後、一枚だけ把持した様子を示している。)

3. 技術の概要、特徴

従来の産業用に開発された布のハンドリング機械は単一の種類の布を扱うように設計されています。それに対して本ハンドでは、人間が行っている視覚的に布を認識する機能を独特の手法で実現し、また布の切断端縁を機械的に把持することを可能にして、目的の作業の種類や適用布地の種類に対して汎用性をもたせ、しかも簡単な手段により布を安定的に把持できる特徴をもっています。すなわち高機能性と簡便性が両立したことを特徴とした布のハンドリング技術を実現しています。

4. 発明者からのメッセージ

適用分野に示す機器等の実用化のための、あるいは新たな用途に適用するための、さらには新しいハンドリング技術の共同研究(秘密保持契約を含む)に応ずることができます。



本発明のハンド部

他にも多くの技術移転可能案件がございます(産総研が所有する特許件数1万件以上)。ご遠慮なくお問い合わせ下さい。

- 産総研が所有する特許のデータベース(IDEA)

http://www.aist.go.jp/aist_j/database/database.html

- 連絡先:産総研イノベーションズ(経済産業省認定TLO)

今回ご紹介案件担当者 金森

〒305-8568 つくば市梅園1-1-1 産業技術総合研究所つくば中央第2

TEL 0298-61-5212 FAX 0298-61-5087 E-mail: s-innov@m.aist.go.jp